

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

*IDENTIFICAÇÃO ALUNO*

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

*CONTROLE MIXNFIX*


	1	2	3	4	5	6
0					A	
1					B	
2					C	
3					D	
4					E	
5					F	
6					G	
7						
8						
9						

	7	8	9
0		A	
1		B	
2		C	
3		D	
4		E	
5		F	
6			
7			
8			
9			

1. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
2. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
3. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
4. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
5. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
6. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
7. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
8. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
9. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

	1	2	3	4	5
0	○	○	○	○	○
1	○	○	○	○	○
2	○	○	○	○	○
3	○	○	○	○	○
4	○	○	○	○	○
5	○	○	○	○	○
6	○	○	○	○	○
7	○	○	○	○	○
8	○	○	○	○	○
9	○	○	○	○	○

### CONTROLE MIXNFIX

○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
●	●	●	○	○	○	●	○	○	○
●	○	○	○	●	○	○	○	○	○
○	○	●	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○

	6	7	8	9					
0	○	○	A	○	A	○	0	○	○
1	○	○	B	○	B	○	1	○	○
2	○	○	C	○	C	○	2	○	○
3	○	○	D	○	D	○	3	○	○
4	○	○	E	○	E	○	4	○	○
5	○	○	F	○	F	○	5	○	○
6	○	○			G	○	6	○	○
7	○	○					7	○	○
8	○	○					8	○	○
9	○	○					9	○	○

1. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
  
2. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
3. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
  
4. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
5. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
  
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
  
7. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gram-Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
  - (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  
8. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
  - (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  
9. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\alpha}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

### CONTROLE MIXNFIX

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

1	2	3	4	5	6
0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>		6 <input type="radio"/>
7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>		7 <input type="radio"/>
8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>		8 <input type="radio"/>
9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>		9 <input type="radio"/>

7	8	9
A <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
B <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
C <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
D <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
E <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
F <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
G <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>
	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>
	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>
	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>

1. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
  
2. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções: 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$$
. Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
3. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
  
4. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
  
5. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
  - (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  
6. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
  
7. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
  - (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  
8. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
9. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta 
$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$$
 com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)



1. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$   
 (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$   
 (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$   
 (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$   
 (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$   
 (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
2. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
3. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
4. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
5. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
6. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
7. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
8. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
9. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .  
 (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .  
 (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .  
 (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .  
 (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .  
 (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .  
 (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .



Universidade Federal de Pernambuco  
 Centro de Informática  
 Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
 Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

*IDENTIFICAÇÃO ALUNO*

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

*CONTROLE MIXNFIX*

		●		●	●	●								
●		●				●								
		●												

	1	2	3	4	5	6
A	0	0	0	0	0	0
B	1	1	1	1	1	1
C	2	2	2	2	2	2
D	3	3	3	3	3	3
E	4	4	4	4	4	4
F	5	5	5	5	5	5
	6	6	6	6	6	6
	7	7	7	7	7	7
	8	8	8	8	8	8
	9	9	9	9	9	9

	7	8	9
0	0	0	A
1	1	1	B
2	2	2	C
3	3	3	D
4	4	4	E
5	5	5	F
6	6	6	G
7	7	7	
8	8	8	
9	9	9	

1. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gram-Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$   
 (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$   
 (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$   
 (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$   
 (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$   
 (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
2. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
3. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
4. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
5. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
6. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
7. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
8. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
9. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .  
 (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .  
 (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .  
 (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .  
 (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .  
 (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .  
 (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

### CONTROLE MIXNFIX

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	1	2	3	4	5	6
0	<input type="radio"/>	A <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
1	<input type="radio"/>	B <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
2	<input type="radio"/>	C <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
3	<input type="radio"/>	D <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
4	<input type="radio"/>	E <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
5	<input type="radio"/>	F <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
6	<input type="radio"/>	G <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>
7	<input type="radio"/>		7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>
8	<input type="radio"/>		8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>
9	<input type="radio"/>		9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>

	7	8	9
A	<input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
B	<input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
C	<input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
D	<input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
E	<input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
F	<input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
		6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>
		7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>
		8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>
		9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>

1. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta
 
$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$$
 com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
  
2. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:
 
$$T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z).$$
 Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
  - (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  
3. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores
 
$$T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \text{ e } S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$
 tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
  
4. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
  
5. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:
 
$$P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y).$$
 Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
  
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
7. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
  - (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  
8. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:
 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$$
 Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
9. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:
 
$$T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$$
 e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

### CONTROLE MIXNFIX

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

1	2	3	4	5	6
0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>		6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>
7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>		7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>
8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>		8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>
9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>		9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>

7	8	9
0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>
1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>
2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>
3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>
4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>
5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>
6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	G <input type="radio"/>
7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	
8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	
9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	

1. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
2. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
3. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
4. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
  - (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
5. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
7. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
8. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
9. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
  - (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

*IDENTIFICAÇÃO ALUNO*

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

*CONTROLE MIXNFIX*

○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
●	●	●	○	●	○	○	○	●	○	○
○	○	○	○	●	○	○	○	○	○	○
●	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○

1	2	3	4	5	6
0 ○○	A ○	0 ○○	0 ○○	0 ○○	0 ○○
1 ○○	B ○	1 ○○	1 ○○	1 ○○	1 ○○
2 ○○	C ○	2 ○○	2 ○○	2 ○○	2 ○○
3 ○○	D ○	3 ○○	3 ○○	3 ○○	3 ○○
4 ○○	E ○	4 ○○	4 ○○	4 ○○	4 ○○
5 ○○	F ○	5 ○○	5 ○○	5 ○○	5 ○○
6 ○○		6 ○○	6 ○○	6 ○○	6 ○○
7 ○○		7 ○○	7 ○○	7 ○○	7 ○○
8 ○○		8 ○○	8 ○○	8 ○○	8 ○○
9 ○○		9 ○○	9 ○○	9 ○○	9 ○○

7	8	9
0 ○○	A ○	0 ○○
1 ○○	B ○	1 ○○
2 ○○	C ○	2 ○○
3 ○○	D ○	3 ○○
4 ○○	E ○	4 ○○
5 ○○	F ○	5 ○○
6 ○○	G ○	6 ○○
7 ○○		7 ○○
8 ○○		8 ○○
9 ○○		9 ○○

- 1.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
- 2.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$   
 (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$   
 (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$   
 (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$   
 (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$   
 (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- 3.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
- 4.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
- 5.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
- 6.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
- 7.** Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
- 8.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .  
 (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .  
 (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .  
 (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .  
 (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .  
 (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .  
 (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- 9.** Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)



Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

### CONTROLE MIXNFIX

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

1	2	3	4	5	6
0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>		6 <input type="radio"/>
7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>		7 <input type="radio"/>
8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>		8 <input type="radio"/>
9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>		9 <input type="radio"/>

7	8	9
0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>
1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>
2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>
3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>
4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>
5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>
6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	G <input type="radio"/>
7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	
8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	
9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	

1. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
  
2. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
3. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
  
4. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
  
5. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
  - (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
  
7. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
8. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
  
9. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
  - (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

	1	2	3	4	5	6
A	0	0	0	0	0	A
B	1	1	1	1	1	B
C	2	2	2	2	2	C
D	3	3	3	3	3	D
E	4	4	4	4	4	E
F	5	5	5	5	5	F
G	6	6	6	6	6	
	7	7	7	7	7	
	8	8	8	8	8	
	9	9	9	9	9	

### CONTROLE MIXNFIX

	●	●		●			●	●	
●									
●		●							

	7	8	9
0	0	0	0
1	1	1	1
2	2	2	2
3	3	3	3
4	4	4	4
5	5	5	5
6	6	6	6
7	7	7	7
8	8	8	8
9	9	9	9

- 1.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  
 $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ .  
 Podemos afirmar que: **(1.500, -1.500)**
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$   
 e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  
 $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  
 $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  
 $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  
 $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  
 $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$   
 e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
- 2.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  
 $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto  
 dos seus autovalores. **(1.000, -1.000)**
- 3.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  
 $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$   
 cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base  
 arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  
 encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coor-  
 denadas. **(1.000, -1.000)**
- 4.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_\beta^\alpha =$   
 $\frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ ,  
 marque  $a + b$ . **(1.000, -1.000)**
- 5.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro  
 quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de  
 forma que a primeira coordenada de cada um deles  
 seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos  
 dois vetores. **(1.000, -1.000)**
- 6.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle =$   
 $x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  
 $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm  
 Schmidt, então podemos afirmar que: **(1.000, -1.000)**
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
- 7.** Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  
 $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância  
 de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ .  
**(1.500, -1.500)**
- 8.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  
 $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon =$   
 $\begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base  
 canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-  
 adjunto, marque  $ab - d$ . **(1.000, -1.000)**
- 9.** Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que  
 o seguinte sistema linear admita infinitas  
 soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ .  
**(1.000, -1.000)**

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

	1	2	3	4	5	6
A	0	0	0	A	0	0
B	1	1	1	B	1	1
C	2	2	2	C	2	2
D	3	3	3	D	3	3
E	4	4	4	E	4	4
F	5	5	5	F	5	5
G	6	6	6		6	6
	7	7	7		7	7
	8	8	8		8	8
	9	9	9		9	9

### CONTROLE MIXNFIX

		●	●			●	●		
		●		●		●		●	

	7	8	9
0	0	0	0
1	1	1	1
2	2	2	2
3	3	3	3
4	4	4	4
5	5	5	5
6	6	6	6
7	7	7	7
8	8	8	8
9	9	9	9

1. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  
 $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ .  
 Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)

- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .

2. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)

3. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)

4. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)

- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$

- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$

5. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)

6. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)

7. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)

8. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)

9. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

*IDENTIFICAÇÃO ALUNO*

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

*CONTROLE MIXNFIX*

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

1	2	3	4	5	6
0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>
1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>
2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>
3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>
4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>
5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>
6 <input type="radio"/>	G <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	
7 <input type="radio"/>		7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	
8 <input type="radio"/>		8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	
9 <input type="radio"/>		9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	

7	8	9
0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>
7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>
8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>
9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>

1. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções: 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}.$$
 Marque  $a + b$ .  
(1.000, -1.000)
2. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
3. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
4. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
5. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
7. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta 
$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$$
 com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
8. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
9. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)



Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

*IDENTIFICAÇÃO ALUNO*

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

*CONTROLE MIXNFIX*

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

1	2	3	4	5	6		
0	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	A	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
1	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	B	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
2	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	C	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
3	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	D	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
4	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	E	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
5	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	F	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
6	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
7	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
8	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
9	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

7	8	9			
0	<input type="radio"/>	A	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
1	<input type="radio"/>	B	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
2	<input type="radio"/>	C	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
3	<input type="radio"/>	D	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
4	<input type="radio"/>	E	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
5	<input type="radio"/>	F	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
6	<input type="radio"/>	G	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
7	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
8	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
9	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

1. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções: 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$$
. Marque  $a + b$ .  
(1.000, -1.000)
2. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta 
$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$$
 com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ .  
(1.500, -1.500)
3. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ .  
(1.000, -1.000)
4. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores.  
(1.000, -1.000)
5. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$   
 (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$   
 (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$   
 (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$   
 (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$   
 (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ .  
(1.000, -1.000)
7. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores.  
(1.000, -1.000)
8. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .  
 (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .  
 (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .  
 (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .  
 (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .  
 (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .  
 (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
9. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas.  
(1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

*IDENTIFICAÇÃO ALUNO*

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

*CONTROLE MIXNFIX*

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	1	2	3	4	5	6
A	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
B	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
C	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
D	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
E	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
F	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	7	8	9
A	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
B	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
C	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
D	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
E	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
F	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
G	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

1. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
  - (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  
2. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
  
3. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
  
4. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
  
5. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
6. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
  
7. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
  - (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  
8. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
  
9. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

1	2	3	4	5	6
0	0	A	0	A	0
1	1	B	1	B	1
2	2	C	2	C	2
3	3	D	3	D	3
4	4	E	4	E	4
5	5	F	5	F	5
6	6	G	6		6
7	7		7		7
8	8		8		8
9	9		9		9

### CONTROLE MIXNFIX

			●	●	●		●							
●				●						●				
		●												

7	8	9
0	0	0
1	1	1
2	2	2
3	3	3
4	4	4
5	5	5
6	6	6
7	7	7
8	8	8
9	9	9

1. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
2. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
3. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
4. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
5. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
7. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
8. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
9. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

### CONTROLE MIXNFIX

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	1	2	3	4	5	6
0	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	A <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
1	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	B <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
2	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	C <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
3	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	D <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
4	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	E <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
5	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	F <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
6	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
7	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
8	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
9	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	7	8	9
A	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
B	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
C	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
D	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
E	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
F	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
G	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

- 1.** Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções: 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}.$$
 Marque  $a + b$ .  
(1.000, -1.000)
- 2.** Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta 
$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$$
 com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ .  
(1.500, -1.500)
- 3.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ .  
(1.000, -1.000)
- 4.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- 5.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas.  
(1.000, -1.000)
- 6.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores.  
(1.000, -1.000)
- 7.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- 8.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ .  
(1.000, -1.000)
- 9.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores.  
(1.000, -1.000)



Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

	1	2	3	4	5	6
A	0	0	0	A	0	0
B	1	1	1	B	1	1
C	2	2	2	C	2	2
D	3	3	3	D	3	3
E	4	4	4	E	4	4
F	5	5	5	F	5	5
	6	6	6	G	6	6
	7	7	7		7	7
	8	8	8		8	8
	9	9	9		9	9

### CONTROLE MIXNFIX

		●			●		●	●	
●				●		●			
●									

	7	8	9
0	0	0	0
1	1	1	1
2	2	2	2
3	3	3	3
4	4	4	4
5	5	5	5
6	6	6	6
7	7	7	7
8	8	8	8
9	9	9	9

1. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$   
 (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$   
 (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$   
 (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$   
 (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$   
 (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
2. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
3. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
4. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .  
 (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .  
 (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .  
 (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .  
 (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .  
 (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .  
 (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
5. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
6. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
7. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
8. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
9. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

1	2	3	4	5	6
0	0	A	0	0	A
1	1	B	1	1	B
2	2	C	2	2	C
3	3	D	3	3	D
4	4	E	4	4	E
5	5	F	5	5	F
6	6	G	6	6	
7	7		7	7	
8	8		8	8	
9	9		9	9	

### CONTROLE MIXNFIX

●	●							●	●
						●		●	
●		●							

7	8	9
0	0	0
1	1	1
2	2	2
3	3	3
4	4	4
5	5	5
6	6	6
7	7	7
8	8	8
9	9	9

1. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções: 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}.$$
 Marque  $a + b$ .  
(1.000, -1.000)

2. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores.  
(1.000, -1.000)

3. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que:  
(1.500, -1.500)

- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .

4. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores.  
(1.000, -1.000)

5. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base

arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas.  
(1.000, -1.000)

6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)

- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$

7. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ .  
(1.500, -1.500)

8. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ .  
(1.000, -1.000)

9. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ .  
(1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

*IDENTIFICAÇÃO ALUNO*

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

*CONTROLE MIXNFIX*

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	1	2	3	4	5	6
A	<input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	A	0 <input type="radio"/>
B	<input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	B	1 <input type="radio"/>
C	<input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	C	2 <input type="radio"/>
D	<input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	D	3 <input type="radio"/>
E	<input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	E	4 <input type="radio"/>
F	<input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	F	5 <input type="radio"/>
		6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	G	6 <input type="radio"/>
		7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>		7 <input type="radio"/>
		8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>		8 <input type="radio"/>
		9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>		9 <input type="radio"/>

	7	8	9
0	<input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
1	<input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
2	<input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
3	<input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
4	<input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
5	<input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
6	<input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>
7	<input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>
8	<input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>
9	<input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>

1. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$   
 (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$   
 (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$   
 (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$   
 (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$   
 (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
2. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
3. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
4. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
5. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .  
 (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .  
 (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .  
 (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .  
 (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .  
 (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .  
 (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
6. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
7. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
8. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
9. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

*IDENTIFICAÇÃO ALUNO*

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

*CONTROLE MIXNFIX*

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	1	2	3	4	5	6
0	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	A <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
1	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	B <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
2	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	C <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
3	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	D <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
4	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	E <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
5	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	F <input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
6	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
7	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
8	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
9	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	7	8	9
A	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
B	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
C	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
D	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
E	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
F	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
G	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

1. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
2. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
3. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
4. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$   
 (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$   
 (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$   
 (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$   
 (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$   
 (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
5. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
7. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .  
 (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .  
 (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .  
 (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .  
 (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .  
 (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .  
 (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
8. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
9. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)



Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

1	2	3	4	5	6
0	A	0	A	0	0
1	B	1	B	1	1
2	C	2	C	2	2
3	D	3	D	3	3
4	E	4	E	4	4
5	F	5	F	5	5
6		6	G	6	6
7		7		7	7
8		8		8	8
9		9		9	9

### CONTROLE MIXNFIX

			●	●			●	●	
	●		●						
●		●							

7	8	9
0	0	0
1	1	1
2	2	2
3	3	3
4	4	4
5	5	5
6	6	6
7	7	7
8	8	8
9	9	9

- 1.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
- 2.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
- 3.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
- 4.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- 5.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
- 6.** Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções: 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$$
. Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
- 7.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
- 8.** Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta 
$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$$
 com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
- 9.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

1	2	3	4	5	6
A	A	0	0	0	0
B	B	1	1	1	1
C	C	2	2	2	2
D	D	3	3	3	3
E	E	4	4	4	4
F	F	5	5	5	5
G		6	6	6	6
		7	7	7	7
		8	8	8	8
		9	9	9	9

### CONTROLE MIXNFIX

●	●	●	○	●	●	●	○	●	●
●	○	●	○	○	○	○	○	○	○
●	○	○	○	○	○	○	○	○	○

7	8	9
0	0	0
1	1	1
2	2	2
3	3	3
4	4	4
5	5	5
6	6	6
7	7	7
8	8	8
9	9	9

- 1.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  
 $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ .  
 Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$   
 e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  
 $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  
 $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$   
 e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  
 $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  
 $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  
 $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- 2.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- 3.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
- 4.** Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  

$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$$
 com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
- 5.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  
 $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
- 6.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
- 7.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
- 8.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  
 $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
- 9.** Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções: 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$$
. Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

### CONTROLE MIXNFIX

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	1	2	3	4	5	6
0	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	A <input type="radio"/>
1	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	B <input type="radio"/>
2	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	C <input type="radio"/>
3	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	D <input type="radio"/>
4	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	E <input type="radio"/>
5	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	F <input type="radio"/>
6	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	G <input type="radio"/>
7	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	
8	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	
9	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	

	7	8	9
A	<input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
B	<input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
C	<input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
D	<input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
E	<input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
F	<input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>

1. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
2. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções: 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$$
. Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
3. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
4. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
5. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta 
$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$$
 com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
6. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
7. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
8. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
9. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

	1	2	3	4	5	6
0	○	○	○	○	○	A ○
1	○	○	○	○	○	B ○
2	○	○	○	○	○	C ○
3	○	○	○	○	○	D ○
4	○	○	○	○	○	E ○
5	○	○	○	○	○	F ○
6	○	○	○	○	○	G ○
7	○	○	○	○	○	
8	○	○	○	○	○	
9	○	○	○	○	○	

### CONTROLE MIXNFIX

○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	●	○	●	○	●	●	○	○	●
●	○	○	○	○	○	●	○	●	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○

	7	8	9
0	○	A ○	0 ○
1	○	B ○	1 ○
2	○	C ○	2 ○
3	○	D ○	3 ○
4	○	E ○	4 ○
5	○	F ○	5 ○
6	○		6 ○
7	○		7 ○
8	○		8 ○
9	○		9 ○

1. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
  
2. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
3. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
  
4. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
  
5. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
  
6. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
  - (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  
7. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
  
8. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
  - (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
  
9. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)



Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

1	2	3	4	5	6
0	0	0	0	0	A
1	1	1	1	1	B
2	2	2	2	2	C
3	3	3	3	3	D
4	4	4	4	4	E
5	5	5	5	5	F
6	6	6	6	6	G
7	7	7	7	7	
8	8	8	8	8	
9	9	9	9	9	

### CONTROLE MIXNFIX

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

7	8	9
0	0	A
1	1	B
2	2	C
3	3	D
4	4	E
5	5	F
6	6	
7	7	
8	8	
9	9	

- 1.** Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . **(1.500, -1.500)**
- 2.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . **(1.000, -1.000)**
- 3.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . **(1.000, -1.000)**
- 4.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. **(1.000, -1.000)**
- 5.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. **(1.000, -1.000)**
- 6.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: **(1.500, -1.500)**
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- 7.** Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . **(1.000, -1.000)**
- 8.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. **(1.000, -1.000)**
- 9.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gram-Schmidt, então podemos afirmar que: **(1.000, -1.000)**
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$



1. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
  
2. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
  
3. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções: 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$$
. Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
4. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
  - (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  
5. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
  
7. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
  - (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
  
8. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta 
$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$$
 com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
  
9. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

	1	2	3	4	5
0	○	○	○	○	○
1	○	○	○	○	○
2	○	○	○	○	○
3	○	○	○	○	○
4	○	○	○	○	○
5	○	○	○	○	○
6	○	○	○	○	○
7	○	○	○	○	○
8	○	○	○	○	○
9	○	○	○	○	○

### CONTROLE MIXNFIX

○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	●	○	○	○	●	●	●	○
●	○	●	○	○	○	○	○	●	○
●	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○

	6	7	8	9
0	○	○	A	A
1	○	○	B	B
2	○	○	C	C
3	○	○	D	D
4	○	○	E	E
5	○	○	F	F
6	○	○	G	
7	○	○		
8	○	○		
9	○	○		

1. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
2. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
3. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
4. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
5. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
7. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
8. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
  - (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
9. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
  - (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

### CONTROLE MIXNFIX

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

1	2	3	4	5	6
0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	G <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>
7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>		7 <input type="radio"/>
8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>		8 <input type="radio"/>
9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>		9 <input type="radio"/>

7	8	9
0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>
1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>
2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>
3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>
4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>
5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>
6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	
7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	
8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	
9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	

1. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
2. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
3. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
4. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
5. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
  - (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
  - (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
  - (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
  - (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
  - (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  - (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
  - (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
7. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
8. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
9. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
  - (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
  - (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
  - (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
  - (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
  - (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  - (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$



Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

	1	2	3	4	5	6
0	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	A <input type="radio"/>
1	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	B <input type="radio"/>
2	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	C <input type="radio"/>
3	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	D <input type="radio"/>
4	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	E <input type="radio"/>
5	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	F <input type="radio"/>
6	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	
7	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	
8	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	
9	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	

### CONTROLE MIXNFIX

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	7	8	9
0	<input type="radio"/>	A <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
1	<input type="radio"/>	B <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
2	<input type="radio"/>	C <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
3	<input type="radio"/>	D <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
4	<input type="radio"/>	E <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
5	<input type="radio"/>	F <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
6	<input type="radio"/>	G <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>
7	<input type="radio"/>		7 <input type="radio"/>
8	<input type="radio"/>		8 <input type="radio"/>
9	<input type="radio"/>		9 <input type="radio"/>

1. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
  
2. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
  
3. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
  
4. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
  
5. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{4\sqrt{5}} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{4\sqrt{5}} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
  
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
  
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
  
7. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
  
8. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
  
9. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

*IDENTIFICAÇÃO ALUNO*

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

*CONTROLE MIXNFIX*

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	1	2	3	4	5	6
A	<input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>
B	<input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>
C	<input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>
D	<input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>
E	<input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>
F	<input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>
G	<input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	
		7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	
		8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	
		9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	

	7	8	9
0	<input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
1	<input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
2	<input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
3	<input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
4	<input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
5	<input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
6	<input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>
7	<input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>
8	<input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>
9	<input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>

- 1.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  
 $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ .  
 Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- 2.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  
 $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$   
 cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base  
 arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  
 encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas.  
 (1.000, -1.000)
- 3.** Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  
 $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância  
 de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ .  
 (1.500, -1.500)
- 4.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro  
 quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de  
 forma que a primeira coordenada de cada um deles  
 seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos  
 dois vetores. (1.000, -1.000)
- 5.** Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que  
 o seguinte sistema linear admita infinitas  
 soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ .  
 (1.000, -1.000)
- 6.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle =$   
 $x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  
 $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm  
 Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
- 7.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  
 $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon =$   
 $\begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base  
 canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-  
 adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000,  
 -1.000)
- 8.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha =$   
 $\frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ ,  
 marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
- 9.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  
 $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto  
 dos seus autovalores. (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

	1	2	3	4	5	6
A	0	0	0	A	0	0
B	1	1	1	B	1	1
C	2	2	2	C	2	2
D	3	3	3	D	3	3
E	4	4	4	E	4	4
F	5	5	5	F	5	5
G	6	6	6		6	6
	7	7	7		7	7
	8	8	8		8	8
	9	9	9		9	9

### CONTROLE MIXNFIX

		●	●	●	●	●	●	●	●
					●		●		
●		●							

	7	8	9
0	0	0	0
1	1	1	1
2	2	2	2
3	3	3	3
4	4	4	4
5	5	5	5
6	6	6	6
7	7	7	7
8	8	8	8
9	9	9	9

1. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  
 $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ .  
 Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)

- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .

2. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)

3. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  
 $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\alpha^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)

4. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)

- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$

5. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)

6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)

7. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)

8. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  
 $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)

9. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

*IDENTIFICAÇÃO ALUNO*

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

*CONTROLE MIXNFIX*

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	1	2	3	4	5	6
A	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
B	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
C	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
D	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
E	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
F	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
G	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

	7	8	9
0	<input type="radio"/>	A	<input type="radio"/>
1	<input type="radio"/>	B	<input type="radio"/>
2	<input type="radio"/>	C	<input type="radio"/>
3	<input type="radio"/>	D	<input type="radio"/>
4	<input type="radio"/>	E	<input type="radio"/>
5	<input type="radio"/>	F	<input type="radio"/>
6	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>
7	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>
8	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>
9	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>

1. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  
 $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ .  
 Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)

- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .

2. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  

$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$$
 com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)

3. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  

$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$$
. Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)

4. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  
 $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)

5. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  
 $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base

arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)

6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)

7. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)

8. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gram-Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)

- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$

9. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)



Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

### CONTROLE MIXNFIX

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

1	2	3	4	5	6
0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
6 <input type="radio"/>	G <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>	6 <input type="radio"/>
7 <input type="radio"/>		7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>	7 <input type="radio"/>
8 <input type="radio"/>		8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>	8 <input type="radio"/>
9 <input type="radio"/>		9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>	9 <input type="radio"/>

7	8	9
0 <input type="radio"/>	A <input type="radio"/>	0 <input type="radio"/>
1 <input type="radio"/>	B <input type="radio"/>	1 <input type="radio"/>
2 <input type="radio"/>	C <input type="radio"/>	2 <input type="radio"/>
3 <input type="radio"/>	D <input type="radio"/>	3 <input type="radio"/>
4 <input type="radio"/>	E <input type="radio"/>	4 <input type="radio"/>
5 <input type="radio"/>	F <input type="radio"/>	5 <input type="radio"/>
6 <input type="radio"/>		6 <input type="radio"/>
7 <input type="radio"/>		7 <input type="radio"/>
8 <input type="radio"/>		8 <input type="radio"/>
9 <input type="radio"/>		9 <input type="radio"/>

1. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
2. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .
- (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .
- (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .
- (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .
- (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .
3. Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
4. Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções: 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$$
. Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
5. Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
6. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[I]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
7. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
8. Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$
- (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$
- (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$
- (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$
9. Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

1	2	3	4	5	6
0	0	0	0	0	A
1	1	1	1	1	B
2	2	2	2	2	C
3	3	3	3	3	D
4	4	4	4	4	E
5	5	5	5	5	F
6	6	6	6	6	
7	7	7	7	7	
8	8	8	8	8	
9	9	9	9	9	

### CONTROLE MIXNFIX

<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input checked="" type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>

7	8	9
0	0	A
1	1	B
2	2	C
3	3	D
4	4	E
5	5	F
6	6	G
7	7	
8	8	
9	9	

- 1.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
- 2.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
- 3.** Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
- 4.** Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
- 5.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
- 6.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$   
 (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$   
 (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$   
 (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$   
 (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$   
 (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$
- 7.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)
- 8.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
- 9.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .  
 (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .  
 (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .  
 (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .  
 (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .  
 (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .  
 (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

	1	2	3	4	5	6
A	0	0	0	0	0	0
B	1	1	1	1	1	1
C	2	2	2	2	2	2
D	3	3	3	3	3	3
E	4	4	4	4	4	4
F	5	5	5	5	5	5
	6	6	6	6	6	6
	7	7	7	7	7	7
	8	8	8	8	8	8
	9	9	9	9	9	9

### CONTROLE MIXNFIX

		●	●											
●	●					●		●						
●		●												

	7	8	9
A	0	0	0
B	1	1	1
C	2	2	2
D	3	3	3
E	4	4	4
F	5	5	5
G	6	6	6
	7	7	7
	8	8	8
	9	9	9

- 1.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gram-Schmidt, então podemos afirmar que: **(1.000, -1.000)**
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$   
 (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$   
 (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$   
 (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$   
 (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$   
 (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- 2.** Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções: 
$$\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$$
. Marque  $a + b$ . **(1.000, -1.000)**
- 3.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_{\beta}^{\alpha} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . **(1.000, -1.000)**
- 4.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. **(1.000, -1.000)**
- 5.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_{\epsilon}^{\epsilon} = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . **(1.000, -1.000)**
- 6.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_{\epsilon}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_{\epsilon}$  e marque a soma de suas coordenadas. **(1.000, -1.000)**
- 7.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: **(1.500, -1.500)**
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .  
 (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .  
 (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .  
 (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .  
 (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .  
 (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .  
 (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .
- 8.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. **(1.000, -1.000)**
- 9.** Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta 
$$\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$$
 com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . **(1.500, -1.500)**

Universidade Federal de Pernambuco  
Centro de Informática  
Álgebra Vetorial e Linear Para Computação-2011.1  
Exercício Escolar Final - 10/05/2011

Nome: \_\_\_\_\_ Identificação: \_\_\_\_\_

### IDENTIFICAÇÃO ALUNO

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7	7
8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8	8
9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9	9

	1	2	3	4	5	6
A	0	0	0	0	0	A
B	1	1	1	1	1	B
C	2	2	2	2	2	C
D	3	3	3	3	3	D
E	4	4	4	4	4	E
F	5	5	5	5	5	F
	6	6	6	6	6	G
	7	7	7	7	7	
	8	8	8	8	8	
	9	9	9	9	9	

### CONTROLE MIXNFIX

●	●		●		●				
	●			●		●			
●									

	7	8	9
0	0	0	0
1	1	1	1
2	2	2	2
3	3	3	3
4	4	4	4
5	5	5	5
6	6	6	6
7	7	7	7
8	8	8	8
9	9	9	9

- 1.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i.:  $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle = x_1x_2 - x_1y_2 - x_2y_1 + 3y_1y_2$ . Se  $\alpha = \{(1, 1), (1, -1)\}$  e  $\alpha'$  é a base ortogonal obtida a partir de  $\alpha$  por Gramm Schmidt, então podemos afirmar que: (1.000, -1.000)
- (A)  $\alpha' = \{(1, 1), (3, 0)\}$   
 (B)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 0)\}$   
 (C)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 2)\}$   
 (D)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 0)\}$   
 (E)  $\alpha' = \{(1, 1), (1, 3)\}$   
 (F)  $\alpha' = \{(1, 1), (2, 3)\}$
- 2.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  dado por:  $T(x, y) = (2x + y, -x + 3y)$  e o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  cuja matriz é:  $[S]_\epsilon^\alpha = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , onde  $\alpha$  é uma base arbitrária e  $\epsilon$  é a base canônica. Se  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , encontre  $[T \circ S(v)]_\epsilon$  e marque a soma de suas coordenadas. (1.000, -1.000)
- 3.** Determine  $P$ , o ponto de interseção da reta  $\begin{cases} x = 5 - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + t \end{cases}$  com o plano  $XZ$ . Marque a distância de  $P$  ao plano de equação  $2x + 3y + 6z + 20 = 0$ . (1.500, -1.500)
- 4.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com as bases  $\alpha$  e  $\beta$  tais que:  $[T]_\beta^\alpha = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Se  $[v]_\beta = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix}$ , e  $[v]_\alpha = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ , marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
- 5.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dado por:  $P(x, y) = (4x + 2y, -3x + 11y)$ . Marque o produto dos seus autovalores. (1.000, -1.000)
- 6.** Considere o operador linear do  $\mathbb{R}^3$  dado por:  $T(x, y, z) = (2x + y - z, x - 2y + 2z, 3x + 4y - 4z)$ . Podemos afirmar que: (1.500, -1.500)
- (A)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(2, 1, 3), (1, -2, 4)]$ .  
 (B)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (1, -1, 1)]$ .  
 (C)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (-2, 0, -4)]$ .  
 (D)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x = 0 \text{ e } y = z\}$  e  $Im(T) = [(1, 0, 2), (0, 1, -1)]$ .  
 (E)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | y = 0 \text{ e } x + 2z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, 1, 1), (2, 0, 4)]$ .  
 (F)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 2x + y - z = 0\}$  e  $Im(T) = [(1, -2, 4), (0, 1, -1)]$ .  
 (G)  $Nu(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 3x + 4z - 4y = 0\}$  e  $Im(T) = [(-1, 2, 4), (0, 2, 2)]$ .
- 7.** Considere o  $\mathbb{R}^2$  com o p.i. usual e os operadores  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  e  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tais que:  $[S]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} a & -\frac{3}{5} \\ b & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$  e  $[T]_\epsilon^\epsilon = \begin{pmatrix} c & -\frac{3}{5} \\ d & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$ , onde  $\epsilon$  é a base canônica. Sabendo-se que  $S$  é ortogonal e  $T$  é auto-adjunto, marque  $ab - d$ . (1.000, -1.000)
- 8.** Determine os valores de  $a$  e  $b$  para que o seguinte sistema linear admita infinitas soluções:  $\begin{cases} x + y + 2z = b \\ x + ay + 3z = -1 \\ x + 10y + 5z = -17 \end{cases}$ . Marque  $a + b$ . (1.000, -1.000)
- 9.** Considere o operador  $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definido no outro quesito. Encontre uma base de autovetores de  $P$  de forma que a primeira coordenada de cada um deles seja 1. Marque o dobro da soma das coordenadas dos dois vetores. (1.000, -1.000)