

# IF824 - Otimização

## Algoritmo do gradiente

Gurvan Huiban

28 de abril de 2014

Os trabalhos são realizados na ferramenta Matlab<sup>1</sup> ou na ferramenta Sage<sup>2</sup>.

## 1 Descrição do método

Seja o problema de otimização irrestrito seguinte:

$$\min_{X \in \Omega} f(X) \quad (1)$$

com

$$\Omega = \mathbb{R}^n \text{ e } f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \text{ diferenciável}$$

## 2 Direções de busca

Dado um ponto  $X_0 \in \mathbb{R}^n$ , um algoritmo de descida vai convergir para um mínimo local da bacia de atração contendo  $X_0$ , caso houver. Um algoritmo padrão baseado na estratégia de direções de busca é dado pelo algoritmo 1.

**Data:** Função  $f$ , ponto inicial  $X_0$

**Result:** Aproximação numérica de um mínimo local de  $f$

$k \leftarrow 0$ ;

**repeat**

    Calcular  $d_k$ ;

    Resolver o problema de otimização unidimensional:  $\alpha_k = \arg \min_{\alpha \geq 0} f(X_k + \alpha d_k)$ ;

$X_{k+1} \leftarrow X_k + \alpha_k d_k$ ;

$k \leftarrow k + 1$ ;

**until** *Condição de parada*;

**Algorithm 1:** Algoritmo de descida com direções de busca padrão

### 2.1 Algoritmo do gradiente

O algoritmo do gradiente é um dos mais simples algoritmos baseados em direções de busca. Neste algoritmo, temos:

- $d_k \leftarrow -\nabla f(X_k)$

onde  $\nabla f(X_k)$  representa o vetor gradiente de  $f$  em  $X_k$ .

---

<sup>1</sup>©1994-2013 The MathWorks, Inc.

<sup>2</sup><http://www.sagemath.org/>

## 2.2 Seção áurea

A otimização unidimensional pode ser feita com o método da seção áurea.

Dada uma função  $g : \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}$  contínua e dado um intervalo  $[c_1, c_2]$  contendo um mínimo local de  $g$ , o algoritmo da seção áurea (algoritmo 2) calcula um mínimo local de  $g$  sobre  $[c_1, c_2]$  com precisão  $\epsilon$ .

**Data:** Função  $g$ , intervalo  $[c_1, c_2]$ , precisão  $\epsilon$

**Result:** Mínimo local de  $g$  sobre  $[c_1, c_2]$

$x_1 \leftarrow c_2 - \alpha (c_2 - c_1)$ ;

$x_2 \leftarrow c_1 + \alpha (c_2 - c_1)$ ;

**while**  $\frac{(c_2 - c_1)}{2} > \epsilon$  **do**

**if**  $g(x_1) \leq g(x_2)$  **then**

$c_2 \leftarrow x_2$ ;

$x_2 \leftarrow x_1$ ;

$x_1 \leftarrow c_2 - \alpha (c_2 - c_1)$ ;

**else**

$c_1 \leftarrow x_1$ ;

$x_1 \leftarrow x_2$ ;

$x_2 \leftarrow c_1 + \alpha (c_2 - c_1)$ ;

**end**

**end**

**Algorithm 2:** Otimização unidimensional com seção áurea

## 2.3 Busca de intervalo

Para usar o método da seção áurea, precisamos de um intervalo contendo um mínimo local. A busca deste intervalo pode ser feita com o método seguinte. Dada uma função  $g : \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}$  contínua e decrescente em  $x = 0$ , o algoritmo 3 busca um intervalo  $[c_1, c_2]$  contendo um mínimo local de  $g$ .

**Data:** Função  $g$ , passo inicial  $\delta$

**Result:** Intervalo  $[c_1, c_2]$

$c_1 \leftarrow 0$ ;

**if**  $g(c_1 + \delta) \leq g(c_1)$  **then**

$x_m \leftarrow c_1 + \delta$ ;

$\delta \leftarrow 2\delta$ ;

**while**  $g(x_m) > g(x_m + \delta)$  **do**

$c_1 \leftarrow x_m$ ;

$x_m \leftarrow x_m + \delta$ ;

$\delta \leftarrow 2\delta$

**end**

$c_2 \leftarrow x_m + \delta$ ;

**else**

$c_2 \leftarrow c_1 + \delta$ ;

$\delta \leftarrow \frac{\delta}{2}$ ;

**while**  $g(c_1 + \delta) > g(c_1)$  **do**

$c_2 \leftarrow c_1 + \delta$ ;

$\delta \leftarrow \frac{\delta}{2}$ ;

**end**

$x_m \leftarrow c_1 + \delta$ ;

**end**

**Algorithm 3:** Busca de intervalo incluindo um mínimo local

## 2.4 Critério de parada

Existem vários critérios de parada. Nós vamos considerar que quando a maior variação da função  $f$  nas três últimas iterações ficar menor que um  $\epsilon$  de precisão, podemos parar o algoritmo do gradiente. Nós queremos também parar caso o número de iterações passe dos 100.

### 3 Implementação

O objetivo do trabalho é a implementação do algoritmo do gradiente com Matlab ou Sage (sua preferência).

- Implemente o critério de parada, que recebe os três valores da função  $f$ , o  $\epsilon$  de precisão, e a quantidade de iterações já calculadas.
- Implemente o algoritmo da seção áurea, que recebe a função  $f$ , o ponto atual  $X$ , a direção de busca  $d$ , o  $\epsilon$  de precisão e o intervalo  $[c_1, c_2]$  onde procurar um mínimo local para a função  $g(\lambda) = f(X + \lambda d)$ , e que retorna o mínimo local.
- Implemente o algoritmo de busca de intervalo, que recebe a função  $f$ , o ponto atual  $X$ , a direção de busca  $d$  e um passo inicial  $\delta$ , e que retorna um intervalo  $[c_1, c_2]$  tal que  $g(\lambda) = f(X + \lambda d)$  contenha um mínimo local.
- Implemente o algoritmo do gradiente, que recebe uma função  $f$ , um ponto inicial  $X_0$  e um  $\epsilon$  de precisão, e que retorna a solução encontrada.

Para o cálculo do gradiente, use as funções da ferramenta escolhida.

#### 3.1 Problemas sugeridos

Seguem abaixo alguns problemas que podem ser usados para testar a implementação do algoritmo. Se possível, representar graficamente a função e a solução encontrada pelo algoritmo.

- $f : (x_1, x_2) \mapsto x_1^2 + x_2^2 - 8x_1 + 5x_2 + 22.25$
- $f : (x_1, x_2) \mapsto 10x_1^2 + x_2^2 - 8x_1 + 5x_2 + 22.25$
- $f : (x_1, x_2) \mapsto 9x_1^2 - 3x_1x_2 + 1.25x_2^2 - 24x_1 + 9x_2 + 22.25$
- $f : (x_1, x_2) \mapsto 0.5x_1^2 + 0.25x_2^2 + 20 \sin(0.1x_1x_2) + 0.25$