

Universidade Federal Rural de Pernambuco
Licenciatura em Computação
Programação Paralela e Distribuída

Projeto PPD

Paralelização do
Algoritmo de Jacobi

**Alunos: Jean Batista Ouriques
Joseir Alves de Oliveira**

Paralelização do algoritmo sequencial Jacobi

Projeto e Resumos

Jean Batista Ouriques¹, Joseir Alves de Oliveira¹

¹Licenciatura em Computação – Universidade Federal Rural de Pernambuco (UFRPE)
Recife - PE - Brazil

Abstract - *the objective of this work is to comment regarding the iterative method to solve systems of linear equations - algorithm of Jacobi. We intend to describe its sequential algorithm, as also, we suggest a way to parallel this sequential implementation.*

Resumo - *o objetivo deste trabalho é comentar a respeito do método iterativo para resolver sistemas de equações lineares - algoritmo de Jacobi. Nós pretendemos descrever o seu algoritmo sequencial, como também, nós sugerimos uma maneira de paralelizar essa implementação sequencial.*

1. Introdução

Os métodos numéricos para a resolução de sistemas lineares $n \times n$ podem ser divididos em dois grupos: métodos diretos e métodos iterativos.

Métodos diretos - são aqueles que, a menos de erros de arredondamento, fornecem a solução exata do sistema linear, caso ela exista, após um número finito de operações.

Métodos iterativos - são caracterizados pela busca da solução de um sistema linear através de etapas. Para cada etapa o método fornece uma aproximação para a solução do sistema. Quando o número de etapas tende a infinito a seqüência de aproximações tende para a solução exata do sistema.

Comentaremos nesse trabalho acerca da implementação sequencial de um dos métodos iterativos - o método Jacobi. Utilizaremos um sistema como exemplo para descrever o seu funcionamento.

2. Desenvolvimento

Uma implementação sequencial do método de Jacobi pode ser como segue:

Entradas:

n (tamanho do sistema linear)
 ϵ (critério de convergência, tolerância)
a[1...n][1...n] (coeficientes das equações lineares)
b[1...n] (termos independentes)

Saída:

x[1...n] (cálculos antigos do vetor solução)

Globais:

newx[1...n] (novos cálculos do vetor solução)
diff (máxima escolha de alguns elementos da solução)

i, j (índices dos loops)

```

begin
  for i = 1 to n do
    x[i] = b[i]/ a[i][i]
  endfor

  do (Refina os valores de x até que o critério de convergência seja satisfeito)
    diff = 0
    for i = 1 to n do
      newX[i] = b[i]
      for j = 1 to n do
        if j ≠ i then
          newX[i] = newX[i] - a[i][j] x x[j]
        endif
      endfor
      newX[i] = newX[i]/a[i][i]
    endfor
    for i = 1 to n do
      diff = max (diff, | x[i] - newX[i] | )
      x[i] = newX[i]
    endfor
  while diff > ε
end

```

Laço a ser
paralelizado

Fig 1 - Algoritmo sequencial de Jacobi

Examinemos como o algoritmo funciona (apenas uma iteração) utilizando para isso o sistema abaixo:

$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 = 1 \\ x_1 + 2x_2 = 3 \end{cases}$$

Entradas:

n = 2	a ₁₁ = 2	a ₁₂ = -1	b ₁ = 1
ε = 0.05	a ₂₁ = 1	a ₂₂ = 2	b ₂ = 3

```

begin
  de i = 1 to 2 faça (calculando os valores dos elementos de x)
    x[i] = b[i]/ a[i][i]

    ( p/ i = 1 )
    x1 =  $\frac{b_1}{a_{11}}$ 
    ( p/ i = 2 )11
    x2 =  $\frac{b_2}{a_{22}}$ 

```

$$\begin{pmatrix} x_1 = \frac{1}{2} \\ x_2 = \frac{3}{2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 = \frac{1}{2} \\ x_2 = \frac{3}{2} \end{pmatrix}$$

fim do laço

faça (refina os valores de x até que o critério de convergência seja satisfeito)

diff = 0 (variável diff começa valendo 0)

de $i = 1$ até 2 faça

($p/i = 1$)

$$\text{new}x_1 = b_1 \quad \left[\text{new}x_1 = 1 \right]$$

de $j = 1$ até 2 faça

($p/j = 1$)

se $j \neq i$ então

$$\text{new}x[i] = \text{new}x[i] - a[i][j] \times x[j] \quad (i = j = 1 \Rightarrow \text{n\~{o} executa essa instrução})$$

fim se

($p/j = 2$)

se $j \neq i$ então

$$\text{new}x[i] = \text{new}x[i] - a[i][j] \times x[j] \quad (i = 1, j = 2 \Rightarrow \text{executa essa instrução})$$

$$\left[\text{new}x_1 = \text{new}x_1 - a_{12} \times x_2 \right] \Leftrightarrow \left[\text{new}x_1 = \frac{5}{2} \right]$$

fim se

fim laço j

($p/i = 2$)

$$\text{new}x_2 = b_2 \quad \left[\text{new}x_2 = 3 \right]$$

de $j = 1$ até 2 faça

($p/j = 1$)

se $j \neq i$ então

$$\text{new}x[i] = \text{new}x[i] - a[i][j] \times x[j] \quad (i = 2, j = 1 \Rightarrow \text{executa essa instrução})$$

$$\left[\text{new}x_2 = \text{new}x_2 - a_{21} \times x_1 \right] \Leftrightarrow \left[\text{new}x_2 = \frac{5}{2} \right]$$

fim se

($p/j = 2$)

se $j \neq i$ então

$$\text{new}x[i] = \text{new}x[i] - a[i][j] \times x[j] \quad (i = j = 2 \Rightarrow \text{n\~{o} executa essa instrução})$$

fim se

fim laço j

```

fim laço i
de i = 1 to 2 faça
  ( p/ i = 1 )
    diff = maior entre ( diff, | x[i] - newx[i] | )
    diff = maior entre ( diff, | x1 - newx1 | )
      0      | 1/2 - 5/2 | = | -2 | = 2
    ( => diff = 2 )
    x1 = newx1      ( x1 = 5/2 )
  ( p/ i = 2 )
    diff = maior entre ( diff, | x[i] - newx[i] | )
    diff = maior entre ( diff, | x2 - newx2 | )
      2      | 3/2 - 5/2 | = | -1 | = 1
    ( => diff = 2 )
    x2 = newx2      ( x2 = 5/2 )
  fim do laço i
  repete enquanto diff > ε ( critério de convergência, tolerância )
fim do algoritmo

```

Encontra o valor atual de diff em cada iteração

Nesse exemplo o programa não para nessa primeira iteração. O valor atual da variável diff (diff = 2) não é igual nem é menor do que a tolerância declarada no início (ε = 0.05).

Paralelização do algoritmo de Jacobi (Sequencial)

Sugestão: paralelizar o laço **i** do algoritmo sequencial.
 O processador **p0** é o responsável pela ativação dos demais processadores.

Os índices dos processadores corresponderão aos valores da variável **i** (laço **i**) do algoritmo sequencial, ou seja, **p**[1...n] (ver fig. 1 fl. 2).

Processador central p0 inicia calculando os valores de **x**[i]

```
begin
  for i = 1 to n do
    x[i] = b[i] / a[i][i]
  endfor
do
  diff = 0
```

p0 distribui a parte do código abaixo para todos os **n** processadores

```
for all pi where 1 ≤ i ≤ n
  newx[i] = b[i]
  for j = 1 to n do
    if j ≠ i then
      newx[i] = newx[i] - a[i][j] x x[j]
    endif
  endfor
  newx[i] = newx[i] / a[i][i]
```

Cada processador **pi** executará essa parte do código individualmente e "ao mesmo tempo"

p0 recebe todos os valores **newx**[i] de cada um dos processadores **pi**

p0 calcula a variável **diff** com base nos valores **newx**[i] de cada proc. **pi**

```
for i = 1 to n do
  diff = max (diff, | x[i] - newx[i] | )
  x[i] = newx[i]
endfor
```

p0 verifica se **diff** > ε : caso afirmativo continua .../ caso negativo termina.

```
while diff > ε ( condição de parada )
end
```

p0 armazena a solução que são os últimos valores assumidos por **x**[i]

3. Conclusão

Os métodos iterativos, quando há convergência garantida, são bastante vantajosos na resolução de sistemas de grande porte com a matriz de coeficientes do tipo esparço (grande proporção de zeros entre seus elementos). Esse trabalho procurou mostrar uma das formas de se conseguir a paralelização do algoritmo sequencial de Jacobi. O próximo passo seria a implementação numa linguagem de programação paralela, por exemplo PVM (Parallel Virtual Machine).

4. Referências

BARROSO, Leônidas Conceição; BARROSO, Magali Maria de Araújo; CAMPOS FILHO, Frederico Ferreira; DE CARVALHO, Márcio Luiz Bunte; MAIA, Miriam Lourenço . Cálculo Numérico (Com aplicações), 2º edição. São Paulo, Ed Harbra Ltda.1987

Quinn, Michael J.. Parallel computing: Theory and practice - Solving Linear Systems - Chapter 9, 239. Second Edition. McGraw-Hill, 1994